

Mathematik IT 2 (Lineare Algebra)

für die Studiengänge Informatik, IMT und eBusiness im Sommersemester 2013

Geben Sie Ihren Namen, Matr.-Nr., Übungsgruppe auf Ihrer Lösung an und heften Sie alle Blätter zusammen!

Übungsblatt 9 - Abgabe bis Dienstag, 18.06.2013, 12:00 Uhr im Postfach 32 im HG

Aufgabe 9.1 (5 Punkte)

Es seien a und b zwei linear unabhängige Vektoren eines beliebigen Vektorraumes V .

- (a) Zeigen Sie, dass die Vektoren $a + b$ und $a - b$ ebenfalls linear unabhängig sind.
- (b) Zeigen Sie, dass die drei Vektoren $a, a + b$ und $a - b$ linear abhängig sind.

Aufgabe 9.2 (3 Punkte)

Weisen Sie nach, dass $B := \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix} \right\}$ eine Basis ist. Berechnen Sie außerdem die Koordinaten von $u = \begin{pmatrix} 5 \\ -1 \end{pmatrix}$ bezüglich der Basis B .

Aufgabe 9.3 (19 Punkte)

Gegeben seien die folgenden Vektoren aus $\mathbb{R}^4$:

$$u_1 := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, u_2 := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}, u_3 := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, w_1 := \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, w_2 := \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, w_3 := \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

- (a) Untersuchen Sie, ob u_1, u_2, u_3 sowie w_1, w_2, w_3 jeweils linear unabhängig sind.
- (b) Bestimmen Sie jeweils zwei alternative Basen der Unterräume $U := \text{span}(u_1, u_2, u_3)$ und $W := \text{span}(w_1, w_2, w_3)$ des $\mathbb{R}^4$, indem Sie aus den Erzeugern von U und W jeweils eine Basis *auswählen* bzw. eine Basis *berechnen*.
- (c) Bestimmen Sie eine Basis von $U + W$ und ergänzen Sie diese zu einer Basis des $\mathbb{R}^4$.
- (d) Geben Sie die Dimensionen von $U, W, U + W$ und $U \cap W$ an.
- (e) Ergänzen Sie jeweils *eine* der in (b) bestimmten Basen von U bzw. W zu einer Basis von $\mathbb{R}^4$.

Aufgabe 9.4 (5 Punkte)

Welche der folgenden Abbildungen sind linear? Begründen Sie Ihre Antworten!

- (a) $f : \mathbb{R}[x] \rightarrow \mathbb{R}[x]$ definiert durch $f(g) := g'$ (erste Ableitung des Polynoms g)
- (b) $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ definiert durch $f(\mathbf{x}) := \mathbf{x} + (1, 0, 1, 0)^T$
- (c) $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ definiert durch $f\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} 3x + 2y \\ x \end{pmatrix}$
- (d) $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, n \in \mathbb{N} \setminus \{0\}$, definiert durch $f(\mathbf{x}) := \langle \mathbf{x}, \mathbf{x} \rangle = \sum_{i=1}^n x_i^2$
- (e) $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ definiert durch $f((x_1, x_2, x_3, x_4)) = (2, x_4, x_1, 3)^T$